**Instituto Tecnológico de Aeronáutica - ITA**

**Inteligência Artificial para Robótica Móvel - CT-213**

**Aluno:**

**Relatório do Laboratório 3 - Otimização com Métodos de Busca Local**

1. **Breve Explicação em Alto Nível da Implementação**
   1. **Descida do Gradiente**

Sugestão: cerca de meia página.

* 1. ***Hill Climbing***

Sugestão: cerca de meia página.

* 1. ***Simulated Annealing***

Sugestão: cerca de meia página.

1. **Figuras Comprovando Funcionamento do Código**
   1. **Descida do Gradiente**

Basta colocar as figuras.

* 1. ***Hill Climbing***

Basta colocar as figuras.

* 1. ***Simulated Annealing***

Basta colocar as figuras.

1. **Comparação entre os Métodos**

Basta preencher a tabela e colocar as figuras da trajetória de otimização e das curvas da regressão linear.

Tabela 1 com a comparação dos parâmetros da regressão linear obtidos pelos métodos de otimização.

| **Método** |  |  |
| --- | --- | --- |
| MMQ |  |  |
| Descida do gradiente |  |  |
| *Hill climbing* |  |  |
| Simulated annealing |  |  |

**Tabela 1:** parâmetros da regressão linear obtidos pelos métodos de otimização.